



Publicité d'une consultation de marchés publics

Dépositaire de la consultation :

Etablissement : Lycée professionnel Ligier Richier
Adresse : 3 rue du Stade
BP 10545
55013 BAR LE DUC CEDEX

Pouvoir adjudicateur :

M. LAXENAIRE Olivier
Contact : Mme SCHMIT KARINE
Tel : 0329799985
Fax :
Email : karine.schmit@ac-nancy-metz.fr

Détail de la consultation - PAJI/24/00324 :

Type de produit : GF07 : Furnitures - Machines outils - Entretien, réparations, matériels et travaux

Code CPV : 42997300-4 - Robots industriels

Objet : UN SEUL LOT : Bras robot collaboratif poly articulé intégré dans une cellule didactique semi-ouverte+banc de maintenance robotique

Descriptif : Bras robot collaboratif poly articulé intégré dans une cellule didactique semi-ouverte.

Caractéristiques :

- ? Bras :
- ? Bras robot collaboratif à performances industrielles poly articulé 6axes.
- ? Structure entièrement capotée
- ? Rayon d'action (axe 1 à 6) : Entre 500 et 600 mm max ;
- ? Charge attendue : Entre 1,5 et 2,5 kg max

- ? Contrôleur :
- ? Devra être compact pour faciliter sa manipulation, format max 300(H)x500(L)x400(P)
- ? 1 électrovanne minimum pour pilotage d'un outil pneumatique.
- ? Sans batterie pour une maintenance allégée.

- ? Dispositif de préhension :
- ? Préhension par ventouse avec interface de connexion en impression 3D fournie (Les plans seront fournis par le prestataire);

- ? Boîtier mode de marche (automatique/manuel/déporté) avec arrêt d'urgence et système de réarmement ;

- ? Boîtier manuel d'apprentissage:
- ? Entièrement tactile avec interface au format web personnalisable (.html);

Cellule didactique :

- ? Cellule semi-ouverte permettant la collaboration entre l'homme et la machine;
- ? Châssis : inox, dimension en largeur de 800mm max pour passage entre portes et hauteur inférieure à 2m, roues pivotantes avec freins et panneaux latéraux en polycarbonate ;
- ? Scrutateur laser permettant une détection de présence sur 270° (sans zone morte)
- ? Système de vision par caméra avec logiciel intégré et connexion EtherNet (RJ45) pour reconnaissance de formes et de positions des pièces;

- ? Sécurité :
- ? Contrôles sûrs des positions et vitesses de niveau SIL3 et PLc;

- ? Logiciels :
- ? Logiciel de programmation en Français
- ? 16 licences flottantes et 3 licences avec 1 support/licence pour une utilisation en local

- ? Formation :
- ? Sur place en établissement ou sur le site du fabricant pour 2 à 3 enseignants
- ? Support client / Maintenance : La Hotline devra être gratuite, sans limite d'heures et en français.

- ? Garantie : Le matériel proposé devra être garanti sur une période de 1an.
- ? Livraison, déchargement et mise en place à la charge du fournisseur.

Banc de Maintenance robotique didactique.

- Système :
- ? Composé d'un sous-ensemble de robot fonctionnel (alimentation par son propre contrôleur) permettant de réaliser les principales opérations de maintenance préventive et curative.
- ? Le sous-ensemble devra être de même génération que le robot proposé dans la cellule pédagogique collaborative.
- ? Intégré sur un châssis compact (Largeur maximum 800mm pour passage de portes) et mobile.
- ? Fourniture des outillages nécessaires à la maintenance robotique.

Attribution du marché à l'offre économiquement la plus avantageuse appréciée en fonction des critères énoncés ci dessous avec leur pondération :

Qualité des produits : 70 %
Prix : 30 %

Consultation publiée du 31/01/2024 au 11/03/2024. Echéance le 11/03/2024 à 12h00 (Heure de Paris).

AJI - Gestion pour l'Education

58 avenue Saint Augustin
06200 Nice

Tel : 04 92 29 01 19 Fax : 04 93 18 04 98
contact@aji-france.com

Publicité d'une consultation de marchés publics (Suite)

Détail de la consultation - PAJI/24/00324 (Suite) :

Descriptif :

? Pédagogie :

? Le prestataire devra proposer un minimum de 20 activités pédagogiques autour de la maintenance robotique.

Garantie : Le matériel proposé devra être garanti sur une période de 1an.

Délai d'acquisition souhaité : septembre-octobre 2024

Transmission des offres :

- En déposant vos offres sur cette plateforme

Ceci n'est pas un
certificat de publication